

Chapitre VIII
Géométrie repérée

Table des matières

<i>I. Rappel sur les équations de droites</i>	<i>2</i>
<i>II. Équation d'une droite à l'aide d'un vecteur normal.....</i>	<i>2</i>
<i>III. Équation d'un cercle.....</i>	<i>3</i>
<i>IV. Équation de parabole</i>	<i>4</i>
<i>V. Coordonnées de point d'intersection</i>	<i>5</i>

I. Rappel sur les équations de droites

Critère de colinéarité :

$\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ sont colinéaires si et seulement si $xy' - yx' = 0$.

Vecteur directeur d'une droite :

Un vecteur directeur d'une droite d'équation cartésienne $ax+by+c=0$ est $\vec{u}(-b; a)$.

Propriété :

Les droites d'équation $ax+by+c=0$ et $a'x+b'y+c'=0$ sont parallèles si et seulement si $ab'-a'b=0$.

Méthode : Déterminer une équation de droite à partir d'un point et d'un vecteur directeur ou de deux points

On considère un repère $(O; \vec{i}; \vec{j})$ du plan.

1) Déterminer une équation cartésienne de la droite d passant par le point $A(3; 1)$ et de vecteur directeur $\vec{u}(-1; 5)$.

2) Déterminer une équation cartésienne de la droite d' passant par les points $B(5; 3)$ et $C(1; -3)$.

Correction :

1) Soit un point $M(x; y)$ de la droite d .

Les vecteurs $\overrightarrow{AM} \begin{pmatrix} x-3 \\ y-1 \end{pmatrix}$ et $\vec{u} \begin{pmatrix} -1 \\ 5 \end{pmatrix}$ sont colinéaires, soit : $5(x-3) - (-1)(y-1) = 0$.

Soit encore : $5x+y-16=0$.

Une équation cartésienne de d est : $5x+y-16=0$.

Remarque :

Une autre méthode consiste à appliquer le deuxième point énoncé plus haut.

Ainsi, comme $\vec{u}(-1; 5)$ est un vecteur directeur de d , une équation de d est de la forme : $5x+1y+c=0$.

Pour déterminer c , il suffit de substituer les coordonnées de A dans l'équation.

2) \overrightarrow{BC} est un vecteur directeur de d' .

$\overrightarrow{BC} \begin{pmatrix} 1-5 \\ -3-3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ -6 \end{pmatrix}$.

Une équation cartésienne de d' est de la forme : $-6x+4y+c=0$.

$B(5; 3)$ appartient à d' donc : $-6 \times 5 + 4 \times 3 + c = 0$ donc $c = 18$.

Une équation cartésienne de d' est : $-6x+4y+18=0$ ou encore $3x-2y-9=0$ en divisant l'équation précédente par -2 .

II. Équation d'une droite à l'aide d'un vecteur normal

Définition :

Un vecteur normal à une droite (d) est un vecteur non nul orthogonal à un vecteur directeur de (d) , donc à tout vecteur directeur de (d) .

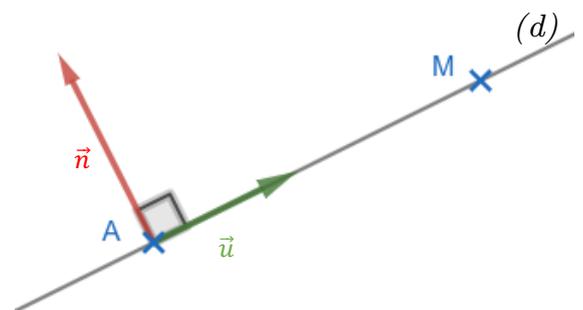
Conséquence :

Propriété :

Soit (d) une droite de vecteur normal $\vec{n}(a; b)$, A un point de (d) et M un point du plan.

M appartient à (d) si, et seulement si, $\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$.

Dit autrement : Si (d) est la droite passant par A et de vecteur normal \vec{n} , alors (d) est l'ensemble des points M tels que $\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$



Propriétés :

Soient a, b, c trois nombres réels tels que $(a; b) \neq (0; 0)$.

(1) Soit (d) une droite de vecteur normal $\vec{n}(a; b)$, Une équation cartésienne de (d) s'écrit $ax+by+c=0$.

(2) Réciproquement, l'équation $ax+by+c=0$ est celle d'une droite de vecteur normal $\vec{n}(a; b)$.

Méthode : Déterminer un vecteur normal à une droite

Dans le plan muni d'un repère orthonormé, on considère les droite (d_1) et (d_2) d'équations respectives $5x-4y+8=0$ et $y=2x+3$.

Déterminer les coordonnées d'un vecteur normal à chacune de ces droites.

Correction :

- L'équation de (d_1) est donnée sous forme cartésienne $ax+by+c=0$, avec $a=5$ et $b=-4$.
Un vecteur normal à (d_1) est donc le vecteur $\vec{n}_1(5; -4)$.
- L'équation de (d_2) est donnée sous forme réduite, on peut l'écrire sous forme cartésienne : $2x-y+3=0$.
On a alors $a=2$ et $b=-1$.
Un vecteur normal à (d_2) est donc le vecteur $\vec{n}_2(2; -1)$.

Méthode : Déterminer une équation cartésienne de droite passant par un point et un vecteur normal

Dans le plan muni d'un repère orthonormé, on considère le point $A(2; 5)$ et le vecteur $\vec{n}(3; 7)$.

Correction :

Première méthode :

Soit un point M de coordonnées $(x; y)$.

M appartient à (d) si, et seulement si, $\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$.

Or, $\overrightarrow{AM}(x-2; y-5)$ et $\vec{n}(3; 7)$.

Donc M appartient à (d) si, et seulement si, $(x-2)3+(y-5)7=0$, ce qui équivaut à $3x+7y-41=0$.

Une équation de (d) est donc $3x+7y-41=0$.

Deuxième méthode :

Comme (d) a pour vecteur normal $\vec{n}(3; 7)$, une équation de (d) est donc de la forme $3x+7y+c=0$.

De plus A est un point de (d) , donc ses coordonnées vérifient l'équation de (d) .

Donc $3 \times 2 + 7 \times 5 + c = 0$. On en déduit que $c=-41$.

Une équation de (d) est donc $3x+7y-41=0$.

III. Équation d'un cercle

Soit A un point. Le cercle de centre A et de rayon r ($r>0$) est l'ensemble des points M , tels que : $AM=r$. On en déduit la propriété suivante.

Propriété :

Un point $M(x; y)$ appartient au cercle de centre $A(x_A; y_A)$ et de rayon r si, et seulement si, $(x-x_A)^2+(y-y_A)^2=r^2$.

Cette équation est appelée équation du cercle de centre A et de rayon r .

Démonstration :

Le point $M(x; y)$ appartient au cercle si, et seulement si, $AM^2=r^2$.

Or $AM^2=(x-x_A)^2+(y-y_A)^2$, d'où le résultat.

Ex. : L'ensemble des points $M(x; y)$ tels que $(x-3)^2+(y+2)^2=16$ est le cercle de centre $A(3; -2)$ et de rayon 4 .

Méthode : Déterminer l'équation d'un cercle en connaissant les coordonnées de son centre et d'un point

Dans le plan muni d'un repère orthonormé, on considère le cercle de centre $A(2; 5)$ et passant par le point $B(2; 1)$.

Déterminer une équation de ce cercle.

Correction :

Un rayon de ce cercle est $[AB]$. Donc le rayon de ce cercle est :

$$r^2 = (2-2)^2 + (1-5)^2 = 0^2 + (-4)^2 = 16.$$

Une équation de ce cercle est : $(x-2)^2 + (y-5)^2 = 16$.

Propriété :

Tout cercle a une équation de la forme $x^2 + y^2 - 2ax - 2by + c = 0$ avec $a = x_A$, $b = y_A$ et $c = x_A^2 + y_A^2 - r^2$. $((x_A; y_A)$ étant les coordonnées du centre du cercle et r son rayon.

Propriété :

Si S est un nombre réel, l'ensemble $M(x; y)$ des points du plan vérifiant

$(x - a)^2 + (y - b)^2 = S$ est :

- un **cercle** de centre $\Omega(a; b)$ et de rayon \sqrt{S} si $S > 0$;
- le **point** de coordonnées $(a; b)$ si $S = 0$;
- l'ensemble vide si $S < 0$.

Propriété :

En posant $A(x_A; y_A)$; $B(x_B; y_B)$ et $M(x; y)$, on déduit une équation cartésienne du cercle de diamètre $[AB]$:

$$(x - x_A)(x - x_B) + (y - y_A)(y - y_B) = 0$$

Démonstration :

On l'a déjà vu : le cercle de diamètre $[AB]$ est l'ensemble des points $M(x; y)$ du plan vérifiant $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0$.

Or

$$\begin{aligned} \overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} &= 0 \\ \Leftrightarrow \overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{BM} &= 0 \\ \Leftrightarrow (x - x_A)(x - x_B) + (y - y_A)(y - y_B) &= 0 \end{aligned}$$

IV. Équation de parabole

Dans ce paragraphe, soient $a; b; c$ trois réels tels que $a \neq 0$.

Soit f une fonction polynôme du second degré définie sur \mathbb{R} par :

$$f(x) = ax^2 + bx + c.$$

Propriété :

Pour tout réel x , $f\left(-\frac{b}{2a} - x\right) = f\left(-\frac{b}{2a} + x\right)$

Propriété :

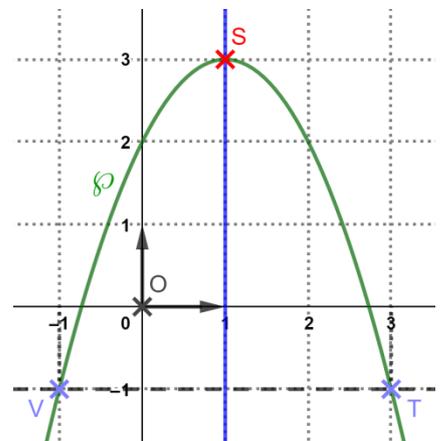
La parabole représentant la fonction polynôme du second degré f admet un axe de symétrie, parallèle à l'axe des ordonnées.

Une équation de cet axe est :

$$x = -\frac{b}{2a}$$

L'intersection de cet axe de symétrie avec la parabole est un point S , appelé **sommet de la parabole**. Ses coordonnées sont

$$\left(-\frac{b}{2a}; f\left(-\frac{b}{2a}\right)\right)$$



Propriété :

Si la fonction f admet pour forme canonique

$$f(x) = a(x - \alpha)^2 + \beta$$

alors l'axe de symétrie de sa parabole a pour équation

$$x = \alpha$$

et son sommet a pour coordonnées

$$(\alpha ; \beta).$$

V. Coordonnées de point d'intersection

Trouver les coordonnées d'un ou des points d'intersection entre 2 courbes revient à trouver l'ensemble des couples de coordonnées $(x ; y)$ qui satisfont aux 2 équations des courbes en même temps. Pour cela, nous devrions résoudre un système de 2 équations à 2 inconnues.

Méthode :

- Trouver les coordonnées des points d'intersection de la droite d'équation cartésienne $x + y - 4 = 0$ et de la parabole d'équation $y = x^2 + 2x + 2$

Correction :

Pour cela, nous devons trouver les couples $(x ; y)$ solutions du système suivant :

$$\begin{cases} -x + y - 4 = 0 & (1) \\ y = x^2 + 2x + 2 & (2) \end{cases}$$

Grâce à l'équation (2), nous avons y qui est exprimé en fonction de x . Nous allons donc remplacer le y dans l'équation (1), par sa valeur de l'équation (2), ie : $y = x^2 + 2x + 2$. On dit que l'on utilise une méthode par substitution.

Ce système est équivalent à (nous pourrions utiliser \Leftrightarrow) :

$$\begin{cases} -x + x^2 + 2x + 2 - 4 = 0 & (1) \\ y = x^2 + 2x + 2 & (2) \end{cases}$$

L'équation (1) devient donc une équation du 2nd degré à une inconnue que nous savons résoudre grâce au discriminant...

$$\begin{cases} x^2 + x - 2 = 0 & (1) \\ y = x^2 + 2x + 2 & (2) \end{cases}$$

Pour l'équation (1) :

$\Delta = 1^2 - 4 \times 1 \times (-2) = 9 > 0$. Il y a donc 2 solutions réelles :

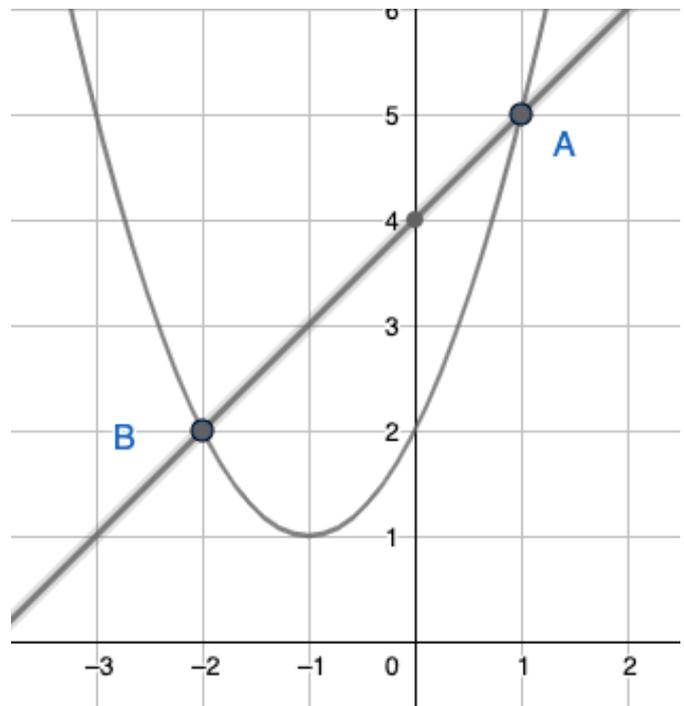
$$x_1 = \frac{-1 + \sqrt{9}}{2 \times 1} = \frac{2}{2} = 1 \quad \text{et} \quad x_2 = \frac{-1 - \sqrt{9}}{2 \times 1} = \frac{-4}{2} = -2.$$

Il ne nous reste plus qu'à trouver les y correspondant, grâce à l'équation (2) par exemple :

$$y_1 = 1^2 + 2 \times 1 + 2 = 5 \quad \text{et} \quad y_2 = (-2)^2 + 2 \times (-2) + 2 = 2.$$

Les couples solutions et donc les coordonnées des points d'intersection sont : $(1 ; 5)$ et $(-2 ; 2)$.

Graphiquement nous retrouvons ces résultats :



- Déterminer les coordonnées du projeté orthogonal d'un point sur une droite.

Dans plan muni d'un repère orthonormé, on considère la droite d d'équation $x-3y+3=0$ et le point A de coordonnées $(2 ; 5)$. Soit H le projeté orthogonal de A sur la droite d .

1. Déterminer une équation de la droite d_1 perpendiculaire à d passant par A.
2. Calculer les coordonnées de H.

Correction :

1. On se retrouve avec la configuration graphique suivante :

Comme d et d_1 sont perpendiculaires, le vecteur $\vec{u}(3;1)$ qui est un vecteur directeur de d , est un vecteur normal à d_1 .

Une équation de d_1 est donc de la forme $3x+y+c=0$.

Or, A est un point de d_1 donc $3x_A+y_A+c=0$

Soit $3 \times 2 + 5 + c = 0$,

Soit $c=-11$.

Une équation de d_1 est donc : $3x+y-11=0$.

2. H est le point d'intersection de d_1 et de d .

Ses coordonnées $(x ; y)$ vérifient $\begin{cases} x - 3y + 3 = 0 & (1) \\ 3x + y - 11 = 0 & (2) \end{cases}$

Grâce à l'équation (1) nous allons exprimer x en fonction de y puis injecter cette valeur dans l'équation (2).

$$\text{Ce système est équivalent à } \begin{cases} x = 3y - 3 & (1) \\ 3x + y - 11 = 0 & (2) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 3y - 3 & (1) \\ 3(3y - 3) + y - 11 = 0 & (2) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 3y - 3 \\ 10y - 20 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 3y - 3 \\ y = \frac{20}{10} = 2 \end{cases}$$

On remplace la valeur trouvée de y dans l'équation (2) dans (1) qui nous donne : $x = 3y - 3 = 3 \times 2 - 3 = 3$.
Les coordonnées de H sont $(3 ; 2)$.

